

Hoja de Vida



Datos generales

Nombres: Torres Salamea Hugo Marcelo

Correo electrónico: htorres@uazuay.edu.ec

Dirección: CIUADELA UNE

Teléfonos: 0984365834 ,2804923

Idiomas

Formación

Nivel	Título	Institución Educativa
MAESTRIA	MAGISTER EN DOCENCIA UNIVERSITARIA (2006)	UNIVERSIDAD DEL AZUAY
MAESTRIA	MAGISTER EN TELEMATICA (2014)	UNIVERSIDAD DEL AZUAY
MAESTRIA	MAGISTER EN CIENCIAS DE LA INGENIERÍA MENCIÓN INGENIERÍA ELÉCTRICA (2015)	UNIVERSIDAD DE SANTIAGO DE CHILE
ESPECIALISTA	ESPECIALISTA EN DOCENCIA UNIVERSITARIA (2003)	UNIVERSIDAD DEL AZUAY
DIPLOMADO	DIPLOMA SUPERIOR EN EVALUACIÓN DE LA EDUCACIÓN SUPERIOR (2004)	UNIVERSIDAD POLITECNICA SALESIANA
DIPLOMADO	DIPLOMA SUPERIOR EN DOCENCIA CON EL EMPLEO DE LAS TECNOLOGIAS DE LA INFORMACION Y LA COMUNICACION (2010)	UNIVERSIDAD TECNOLOGICA ISRAEL
DIPLOMADO	DIPLOMA SUPERIOR EN GESTIÓN DE PROYECTOS EN LINEA Y EDUCACIÓN A DISTANCIA (2010)	UNIVERSIDAD TECNOLOGICA ISRAEL
PREGRADO	PROFESOR DE EDUCACIÓN MEDIA EN LA ESPECIALIDAD DE MATEMÁTICAS (2003)	UNIVERSIDAD TECNICA PARTICULAR DE LOJA
PREGRADO	DOCTOR EN CIENCIAS DE LA EDUCACIÓN MENCIÓN EN INVESTIGACIÓN Y PLANIFICACIÓN EDUCATIVA (2003)	UNIVERSIDAD TECNICA PARTICULAR DE LOJA
PREGRADO	INGENIERO ELECTRÓNICO (2004)	UNIVERSIDAD POLITECNICA SALESIANA
PREGRADO	LICENCIADO EN CIENCIAS DE LA EDUCACIÓN EN LA ESPECIALIDAD DE MATEMÁTICAS (2003)	UNIVERSIDAD TECNICA PARTICULAR DE LOJA
PREGRADO	PROFESOR DE SEGUNDA ENSEÑANZA ESPECIALIDAD DOCENCIA TÉCNICA (2002)	UNIVERSIDAD POLITECNICA SALESIANA

Nivel	Título	Institución Educativa
PREGRADO	LICENCIADO EN CIENCIAS DE LA EDUCACION ESPECIALIDAD DOCENCIA TECNICA (2002)	UNIVERSIDAD POLITECNICA SALESIANA
NIVEL TECNICO SUPERIOR	TECNÓLOGO INDUSTRIAL EN LA ESPECIALIZACIÓN DE ELECTRÓNICA INDUSTRIAL (2008)	UNIVERSIDAD DE CUENCA

Publicaciones

- Claudio Urrea, Hugo Torres, and John Kern (2014). Design, Simulation And Comparison Of Controllers For A Scorbob Er-V Plus Robot With Three Degrees Of Freedom, Jokull, 278-297
- John Kern, Claudio Urrea and Hugo Torres (2017). Implementation And Comparison Of Controllers For Planar Robots, Journal Of Electrical Engineering & Technology, 926-936
- Claudio Urrea, Hugo Torres, and John Kern (2014). Control Strategies Design For A Three Degree Of Freedom Planar Robot, Sylwan, 289-302
- Claudio Urrea, Hugo Torres, and John Kern (2014). Methodology For Fault-Tolerant Industrial Communications By Means Of The Modbus Protocol, Sylwan, 187-199
- Wilson F. Cueva C, Hugo M. Torres S, John Kern M (). 7 Dof Industrial Robot Controlled By Hand Gestures Using Microsoft Kinect V2, ,
- Hugo Torres Salamea; Marcela Jamett Dominguez; Claudio Urrea Onate; John Kern Molina (2014). Design Of A Fault Tolerant Digital Communication System, By Means Of Rbf Networks. Comparison Simulations With The Encoding And Decoding Algorithms Bch (7,4,1), Ieee Latin America Transactions, 1365 - 1374
- Jorge S. Carranco, Francisco D. Salgado, Chester Sellers, Hugo Torres (). Comparative Analysis Of Meteorological Monitoring Using An Integrated Low-Cost Environmental Unit Based On The Internet Of Things (Iot) With An Automatic Meteorological Station (Aws), Ieee EtcM 2017 Second Ecuador Technical Chapters Meeting ,
- John Kern Molina; Marcela Jamett Dominguez; Claudio Urrea Onate; Hugo Torres Salamea (2014). Development Of A Neural Controller Applied In A 5 Dof Robot Redundant, Ieee Latin America Transactions, 98-106

Experiencia Docente

Institución	Fecha Inicio	Fecha Fin	Fecha Titular
UNIVERSIDAD DEL AZUAY	01/10/1991		01/10/1991

Experiencia en investigación

Tipo	Institución educativa	Fecha inicio	Fecha fin
Dentro de la institución	UNIVERSIDAD DEL AZUAY	30/09/11 18:00	31/03/12 18:00

Capacitaciones

Dirección de tesis

Titulo	Nivel formación	Institución	Fecha fin
MODELADO Y SIMULACIÓN DE UN	Tercer Nivel de Grado	UNIVERSIDAD DEL	null
SISTEMA DE MONITOREO DE PARÁMETROS	Tercer Nivel de Grado	UNIVERSIDAD DEL	null
SISTEMA DE MONITOREO	Tercer Nivel de Grado	UNIVERSIDAD DEL	null
MODELADO Y SIMULACIÓN DE UN	Tercer Nivel de Grado	UNIVERSIDAD DEL	null

Logros obtenidos
